

PHANTOM OMNI HAPTIC BUNDLE



MARKA/MODEL

Sensable/Phantom

GENEL BİLGİ

Haptic cihazları teleoperasyon amacıyla ameliyat robotları, bomba imha robotları ve uzay istasyonlarında robotların uzaktan kontrolü gibi kuvvet geri bildiriminin önemli olduğu alanlarda kullanılmaktadır. Bu dokunsal cihaz birçok farklı noktadan bilgi görüntülemek yerine, tek bir noktadan yüksek kalitede dokunmayı simüle ederek geribildirim sağlar. Bunu kola bağlı olan bir kalem aracılığıyla gerçekleştirir. Üç küçük motorla kalem üzerine basınç uygulayarak kullanıcıya kuvvet geribildirimini sağlar. Yani kullanıcı sanal bir balonun elastikliğini ya da tuğla duvarın sertliğini hissedebilir. Haptic cihazıyla birlikte Matlab programıyla veriler işlenerek gerçek zamanlı kontrol uygulamaları gerçekleştirilmektedir. Lisansüstü çalışmalarda ve projelerde kullanılmaktadır.

YÜRÜTÜLEN/TAMAMLANAN PROJELER

Altı Serbestlik Dereceli Haptik Robot ile Teleoperasyon ve Sistem Dinamiği

Yürütücü: Doç Dr. Servet SOYGÜDER

Proje Ekibi: Tayfun ABUT

Durum: Tamamlandı

BULUNDUĞU LABORATUVAR

Robotik ve Endüstriyel Otomasyon Laboratuvarı

SORUMLU PERSONEL

Doç. Dr. Servet SOYGÜDER

Arş. Gör. Sertaç Emre KARA